

Physique : DS9

Partie I - Le tore (Mines PSI 2014)

⑥ ϵ_0 : permittivité du vide t.q. $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12} \text{ Fm}^{-1}$

⑦ Soit : $\text{div } \vec{j} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$

or $\begin{cases} \text{div } \vec{E} = \rho / \epsilon_0 \\ \text{et } \vec{j} = \gamma \vec{E} \end{cases} \Rightarrow \text{div } \vec{j} = \gamma \rho / \epsilon_0$

Donc $\frac{\partial \rho}{\partial t} + \rho / \tau = 0$ ou $\tau = \frac{\epsilon_0}{\gamma} = 10^{-19} \text{ s}$

$\Rightarrow \rho = \rho(0) e^{-t/\tau}$ avec $\tau = 10^{-19} \text{ s}$

$\Rightarrow \underline{\rho \rightarrow 0 \text{ au bout de qqs } \tau}$

⑧ Dans le cadre de l'ARMS magnétique $\epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \ll \vec{j}$.

$\Rightarrow \underline{\text{rot } \vec{B} = \mu_0 \vec{j}}$

En effet en ordre de grandeur $\left\{ \begin{array}{l} \frac{B}{a} = \mu_0 \left(j + \epsilon_0 \frac{E}{\tau} \right) \quad \textcircled{A} \\ \text{et} \end{array} \right.$

$\left\{ \begin{array}{l} \frac{E}{a} = B / \tau \quad (\text{rot } \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}) \quad \textcircled{B} \end{array} \right.$

or $\vec{j} = \gamma \vec{E} \Rightarrow \gamma \gg \frac{\epsilon_0}{\tau} \Leftrightarrow \underline{\tau \gg \tau}$

⑨ En régime permanent : $\begin{cases} \text{div } \vec{E} = \rho / \epsilon_0 \rightarrow 0 \\ \text{rot } \vec{E} = \vec{0} \end{cases}$

D'où $\vec{E} = -\text{grad } V \Rightarrow \underline{\Delta V = 0}$

$$\begin{aligned}
 \textcircled{10} \quad \text{Soit } \begin{cases} \frac{d^2 V}{d\theta^2} = 0 \\ V(0) = U \\ V(\alpha) = 0 \end{cases} &\Rightarrow V = A\theta + B \Rightarrow V = U + \theta \frac{(-U)}{\alpha} \\
 &\Rightarrow V = U \frac{\alpha - \theta}{\alpha}
 \end{aligned}$$

$$\text{Donc } \vec{E} = -\frac{1}{r} \frac{\partial V}{\partial \theta} \vec{u}_\theta \Leftrightarrow \begin{cases} \vec{E} = \frac{U}{\alpha r} \vec{u}_\theta \\ \frac{d\vec{E}}{dr} = \frac{\gamma U}{\alpha r} \vec{u}_\theta \end{cases}$$

$$\begin{aligned}
 \textcircled{11} \quad \text{Soit } I &= \oint \vec{J} \cdot d\vec{S} \\
 \Leftrightarrow I &= \frac{\gamma U}{\alpha} \int_a^b \frac{dr}{r} \int_0^c dz \Leftrightarrow \frac{\gamma c}{\alpha} U \ln \frac{b}{a} = I
 \end{aligned}$$

$$\text{et } R = \frac{U}{I} = \frac{\alpha}{\gamma c} \frac{1}{\ln(b/a)}$$

$$\textcircled{12} \quad \text{On a : } R = \frac{L}{\gamma S} \quad \text{or } \ln \frac{b}{a} = \ln \left(1 + \frac{b-a}{a} \right) \approx \frac{b-a}{a}$$

$$\text{d'où } R = \frac{\alpha}{\gamma c} \cdot \frac{a}{b-a}$$

$$\text{or } S = c(b-a) \Rightarrow R = \frac{\alpha}{\gamma} \frac{a}{S}$$

$$\text{et } L = \alpha a \Rightarrow R \approx L/\gamma S \quad \text{CQFD}$$

II) Etude d'une pince ampèremétrique

- 13) Dans le cas de l'ARQS magnétique on néglige les phénomènes de propagation
t.q: $\tau \ll T$ ou $\tau = \frac{a}{c}$ avec a : taille caractéristique du système

or (a) et (b) donnent
$$\frac{B}{a} = \mu_0 j + \epsilon_0 \frac{Ba}{T^2}$$

$$= \mu_0 j + \frac{Ba}{c^2 T^2}$$

$$= \mu_0 j + Ba \cdot \left(\frac{\tau}{T}\right)^2$$

$$\Rightarrow \frac{B}{a} = \mu_0 j \text{ si } \tau \ll T$$

$$\Rightarrow \underline{\text{rot } \vec{B} = \mu_0 \vec{j} \text{ si } \tau \ll T}$$

- 14) On a invariance par révolution autour de Oz: $\Rightarrow B(r, z)$
le plan (\vec{r}, \vec{z}) est plan de symétrie d'où $\vec{B} = B(r, z)\vec{u}_\theta$

$$\text{Donc } \oint_C \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 (i + Ni)$$

$$\Rightarrow \underline{\vec{B} = \frac{\mu_0}{2\pi r} (i + Ni) \vec{u}_\theta}$$

15) Pour une spire: $\Phi = \int_S \vec{B} \cdot d\vec{S} = \frac{\mu_0}{2\pi} (i + Ni) \ln\left(\frac{b'}{a}\right) \cdot c$

d'où pour le tor: $\Phi = \frac{\mu_0 N}{2\pi} (i + Ni) c \ln(b'/a)$

or $\Phi = Li + Mi$ d'où
$$\begin{cases} L = NM = \frac{\mu_0 N^2}{2\pi} c \ln(b'/a) \\ M = \frac{\mu_0 N}{2\pi} c \ln(b'/a) \end{cases} \text{ où } b' = a + b$$

Partie II – Effet Hall (E3A – 2010 – PSI)

IV Etude de l'effet Hall (E3A - PSI - 2010)

A.1 Soit $\vec{j} = -N_n e \vec{v}$ et $\vec{v} = -|\vec{v}| \vec{u}_y$

A.2 On a $\vec{F}_{mag} = -e \vec{v} \wedge \vec{B}$
 $\Rightarrow \vec{F}_L' = N_n dV [-e \vec{v} \wedge \vec{B}]$
 $\Rightarrow \vec{F}_L' = \vec{j} dV \wedge \vec{B}$ où $dV = \text{volume de la plaquette.}$

or $\vec{j} \cdot \vec{S} = I_0 \Leftrightarrow j \cdot h l = I_0$
 $\Rightarrow \vec{F}_L' = I_0 dy \vec{u}_y \wedge \vec{B}$

Après intégration : $\vec{F}_L = I_0 L B \vec{u}_x$

A.3 La force de Laplace provoque une déformation qui crée un champ de Hall tel que : $\vec{F}_L + \vec{F}_H = \vec{0}$

$$\Leftrightarrow -e (\vec{v} \wedge \vec{B}) - e \vec{E}_H = \vec{0} \Leftrightarrow \vec{E}_H = -\vec{v} \wedge \vec{B}$$

$$\Leftrightarrow \vec{E}_H = + \frac{\vec{j}}{N_n e} \wedge \vec{B}$$

$$\Leftrightarrow \vec{E}_H = k_e (\vec{j} \wedge \vec{B}) \text{ où } k_e = + \frac{1}{N_n e}$$

A.4 D'où : $V_H = V(P_1) - V(P_2)$
 $= \int_{P_2}^{P_1} dV = \int_{P_2}^{P_1} -\vec{E} \cdot d\vec{l} = -E_H l = -k_e j B l.$

$$\Leftrightarrow V_H = - \frac{j B l}{N_n e} = - \frac{I_0 h l B}{N_n e}$$

$$\Leftrightarrow V_H = \frac{R_H}{h} I_0 B \text{ avec } R_H = - \frac{1}{e N_n} = -k_e$$

A.5 A.N : $\begin{cases} R_H = -3.17 \cdot 10^{-4} \text{ C}^{-1} \text{ m}^3 \\ B = \frac{V_H h}{R_H I_0} = 1.0 \text{ T} \end{cases}$

A.6 On définit: $S_B = \frac{V_H}{B} = \frac{R_H I_0}{h} = 0,12 \text{ VT}^{-1}$

A.7 On a $V_H = R_H \frac{I_0 B}{h} \Rightarrow \frac{\Delta V_H}{V_H} = \frac{\Delta R_H}{R_H}$

$$\Rightarrow \frac{\Delta V_H}{V_H} = \frac{R_H(t+\Delta t) - R_H(t)}{R_H(t)} = e^{-a\Delta t} - 1$$

$$\underset{\text{d.l.}}{\approx} -a\Delta t.$$

$$\Rightarrow \frac{\Delta V_H}{V_H} = -0,14$$

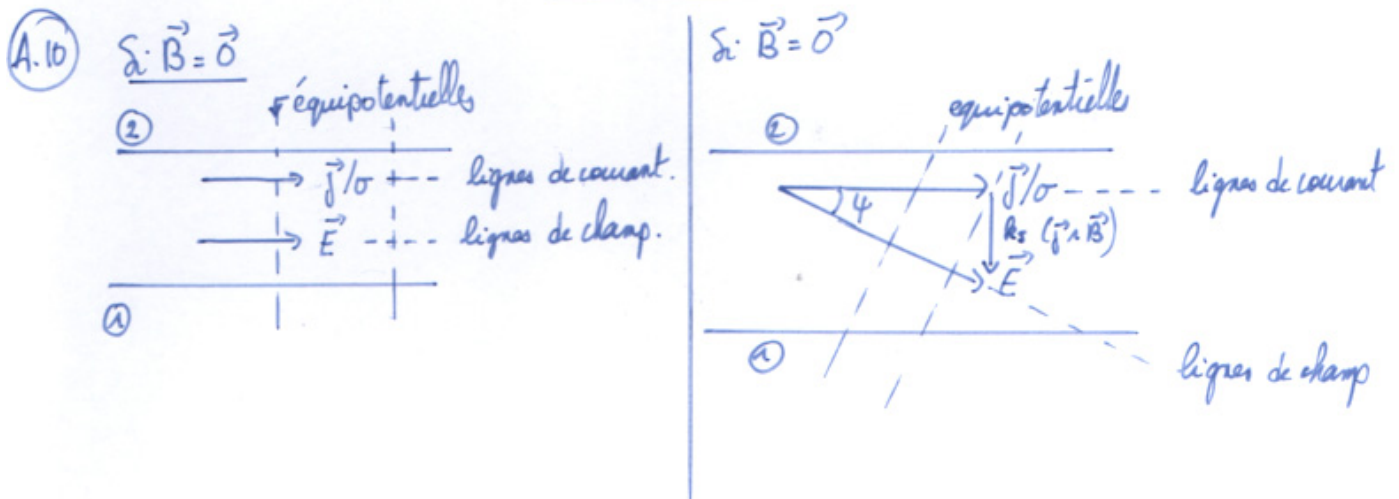
A.8 On a $\begin{cases} F_L = I_0 L B \\ V_H = -\frac{1}{Ne} \frac{I_0 B}{h} \end{cases} \Rightarrow V_H = \frac{-F_L}{Ne h L} \Rightarrow \zeta = -\frac{1}{Ne h L}$

A.9 Soit $\vec{E} = \vec{E}_0 + \vec{E}_H$ avec $\vec{j} = \sigma \vec{E}_0$

$$\Rightarrow \vec{j} = \sigma (\vec{E} - \vec{E}_H)$$

$$\Leftrightarrow \vec{j} = \sigma (\vec{E} - k_E \vec{j} \wedge \vec{B}) \Rightarrow \underline{k_E = k_J}$$

$$\text{donc } \underline{\vec{E} = \frac{\vec{j}}{\sigma} + k_E \vec{j} \wedge \vec{B}}$$



A.11) D'après le schéma : $\tan \psi = \frac{k_J \mu B}{\mu/\sigma}$

$$\Leftrightarrow \tan \psi = \sigma k_J B$$

or $k_J = -R_H$ d'où :

$$\psi = \text{Arctan}(-R_H \sigma B) \approx \underline{\underline{82^\circ}}$$

A.12) • Si $y_1 = y_2$: $V_H = V(P_1) - V(P_2)$

$$\left\{ \begin{array}{l} y_1 \neq y_2 : V(P_1) - V(P_2) = V_H + \Delta V \end{array} \right. \quad \text{t.q. : } \Delta V = E_0 \delta.$$

$$\text{or } \frac{\Delta V}{V_H} < 0,01$$

$$\Leftrightarrow \frac{\mu \delta / \sigma}{R_H \cdot \mu B} < 0,01$$

$$\Leftrightarrow \underline{\underline{\delta < 0,01 \cdot \mu B R_H \sigma}}$$

$$\Leftrightarrow \underline{\underline{\delta < 0,74 \text{ mm}}} : \text{précision difficile à atteindre}$$

- On peut ajouter un générateur de tension continue variable qu'on réglerait pour que $V_{mesurée} = 0$ en absence de champ magnétique afin de compenser ΔV .

Ainsi au voltmètre on mesurerait alors que V_H .

