

## Physique : DM7

Vers une nouvelle définition du Kelvin  
(Centrale PC - 2016)① d'agitation thermiqueI.A.1) (a) D'après la loi de statique des fluides  $\frac{dp}{dz} = -\rho g$ de plus pour un GP :  $pV = nRT \Leftrightarrow p = \frac{n}{V} RT \Leftrightarrow p = \rho \frac{RT}{M}$ 

d'où  $\frac{dp}{dz} = -\frac{\rho M}{RT} g \Leftrightarrow \frac{dp}{dz} + \frac{Mg}{RT} p = 0$

$$\Leftrightarrow p(z) = p(0) e^{-\frac{Mg}{RT} z}$$

$$n = p(0) e^{-\frac{mg}{k_B T} z}$$

(b) Soit  $p = \rho \frac{RT}{M} \Leftrightarrow p = n_v k_B T$ 

$$\Rightarrow n_v(z) = N_0 e^{-\frac{mgz}{k_B T}} \quad \text{où } N_0 = \frac{p_0}{k_B T} \quad \text{et } m = \text{masse d'une particule d'air}$$

le terme  $mgz$  représente l' $E_p$  de pesanteur

I.A.2). On peut écrire  $n_v(z) = N_0 e^{-z/H}$  où  $H = \frac{k_B T}{mg}$

. Pour une chute libre :  $v_e = \sqrt{2gH} \Leftrightarrow v_e = \sqrt{\frac{2k_B T}{m}}$

. D'où  $v_q = \sqrt{\frac{2}{3}} v_e \approx 1,22 v_e$ . Elles sont du même ordre de grandeur

I.A.3) Considérons une balle de masse  $m = 100\text{g}$  à  $T = 300\text{K}$ . En comparant l'Epp

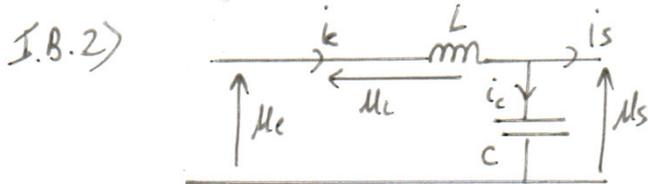
$$\text{à } k_B T \text{ on obtient : } mg \delta z = k_B T \Leftrightarrow \delta z = \frac{k_B T}{mg} = \underline{4 \cdot 10^{-21} \text{ m}}.$$

• Ainsi sous l'effet de l'agitation thermique le barycentre est quasi-immobile.  
On peut donc considérer qu'il y a immobilisation absolue de la balle.

I.B.1) La vitesse d'agitation thermique des électrons dans le métal est t.q:

$$v_q = \sqrt{\frac{3k_B T}{m}} \sim 10^5 \text{ ms}^{-1} \ll c$$

$\Rightarrow$  des  $e^-$  ne sont pas relativistes



$$\text{Soit } \begin{cases} i_e = i_s + i_c \Leftrightarrow i_e = i_s + C \frac{dU_s}{dt} \\ M_e = M_c + M_s \Leftrightarrow M_e = M_s + L \frac{di_e}{dt} \end{cases}$$

I.B.3) a) De  $\hat{m}$  :

$$\begin{cases} i(x,t) = i(x+dx,t) + \delta dx \frac{\partial i(x,t)}{\partial x} \\ u(x,t) = u(x+dx,t) + dx \frac{\partial u(x,t)}{\partial x} \end{cases}$$

$$\text{Donc : } \begin{cases} \frac{\partial i}{\partial x} = -\delta \frac{\partial u}{\partial x} & (1) \\ \frac{\partial u}{\partial x} = -\delta \frac{\partial i}{\partial x} & (2) \end{cases}$$

$$\textcircled{b} \quad \textcircled{1} \text{ donne : } \frac{\partial^2 i}{\partial t \partial x} = -\gamma \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

$$\textcircled{2} \text{ donne : } \frac{\partial^2 i}{\partial x \partial t} = -\frac{1}{\lambda} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$

de théorème de Schwarz donne :  $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \lambda \gamma \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$

$$\Leftrightarrow \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{1}{c_e^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \text{ ou } c_e = \frac{1}{\sqrt{\lambda \gamma}} \quad \textcircled{3}$$

©. En notation complexe  $\textcircled{3}$  donne :  $(-ik)^2 \underline{u} = \frac{1}{c_e^2} (i\omega)^2 \underline{u}$

$$\Leftrightarrow k = \frac{\omega}{c_e} \quad \textcircled{4}$$

A l'aide de  $\textcircled{1}$  :  $(-ik) i = -\gamma (i\omega) \underline{u}$

$$\Rightarrow R_c = \frac{U}{I} = \frac{k}{\gamma \omega} = \frac{1}{c_e \gamma} = \sqrt{\frac{\lambda}{\gamma}} = R_c \quad \textcircled{5}$$

Donc : 
$$\begin{cases} \lambda = R_c^2 \gamma \\ \lambda = \frac{1}{c_e^2 \gamma} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \lambda = R_c^2 \gamma \\ R_c^2 \gamma = \frac{1}{c_e^2 \gamma} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \gamma = \frac{1}{R_c c_e} \\ \lambda = \frac{R_c}{c_e} \end{cases} \quad \textcircled{6}$$

I.B.4) © An remplace  $u(x,t) = U(x) \cos(\omega t)$  dans  $\textcircled{3}$  d'où :

$$U'' \cos(\omega t) = \frac{1}{c_e^2} U(\omega^2) \cos(\omega t)$$

$$\Leftrightarrow \frac{d^2 U}{dx^2} + \frac{\omega^2}{c_e^2} U = 0 \text{ ou } \frac{\omega^2}{c_e^2} = k^2$$

$$\text{Donc } U(x) = A \cos(kx) + B \sin(kx)$$

$$\text{avec } \begin{cases} U(0) = 0 \Rightarrow A = 0 \\ U(D) = 0 \Rightarrow \sin(kD) = 0 \Rightarrow k_m = m\pi/D \text{ avec } m \in \mathbb{N}^* \end{cases}$$

$$\rightarrow U(x) = V_0 m \sin\left(\frac{m\pi x}{D}\right) \text{ où } k_m = \frac{m\pi}{D} \text{ avec } m \in \mathbb{N}^*$$

$$\rightarrow \omega_m = \frac{m\pi c_e}{D}$$

$$\textcircled{b} \text{ Soit } \omega_m = 2\pi f_m \Rightarrow f_m = \frac{m c_e}{2D}$$

$$\text{or } N = \frac{\Delta f}{|f_{m+1} - f_m|} = \frac{\Delta f \cdot 2D}{c_e} = N$$

$$\textcircled{c} \textcircled{1} \Rightarrow \frac{\partial i_m}{\partial x} = -\gamma \frac{\partial u_m}{\partial t} = -\gamma \cdot V_0 m \sin(k_m x) (-\omega_m) \sin(\omega_m t)$$

$$\Rightarrow i_m(x, t) = -\frac{\gamma \omega_m V_0 m \sin(\omega_m t) \cos(k_m x)}{k_m} + \text{cste}(t)$$

$$\text{or } i_m(x, t) = 0 \text{ssi } V_0 m = 0 \Rightarrow \text{cste}(t) = 0$$

$$\text{Et plus } \gamma \frac{\omega_m}{k_m} = \frac{1}{R_c \cdot c_e} \cdot c_e = \frac{1}{R_c}$$

$$\Rightarrow i_m(x, t) = -\frac{V_0 m}{R_c} \cos\left(\frac{m\pi x}{D}\right) \sin(\omega_m t)$$

$$\text{I.B.5} \textcircled{a} \text{ Soit } d_{em}(x, t) = \frac{1}{2} \gamma dx u_m^2 + \frac{1}{2} dx i_m^2$$

$$= \frac{1}{2} dx \left[ \gamma \cdot V_0^2 \sin^2(k_m x) \cos^2(\omega_m t) + \frac{1}{R_c^2} V_0^2 \cos^2(k_m x) \sin^2(\omega_m t) \right]$$

$$\text{Or } \frac{1}{R_c^2} = \gamma \text{ et } \langle \cos^2(\omega t) \rangle = \langle \sin^2(\omega t) \rangle = \frac{1}{2}$$

$$\text{d'où } \left\{ \begin{array}{l} d_{em}(x,t) = \frac{1}{2} dx \cdot \gamma V_{om}^2 [\sin^2(k_m x) \cos^2(\omega t) + \cos^2(k_m x) \sin^2(\omega t)] \\ \text{et} \\ \langle d_{em}(x) \rangle = \frac{1}{4} \gamma V_{om}^2 dx \end{array} \right.$$

$$\text{(b) Soit } \langle E_m \rangle = \int_0^D \frac{\langle d_{em}(x) \rangle}{dx} \cdot dx$$

$$\Rightarrow \langle E_m \rangle = \frac{1}{4} \gamma V_{om}^2 \cdot D$$

$$\Rightarrow \langle E_m \rangle = \frac{V_{om}^2 D}{4 R_c C_e} \quad \text{car } \gamma = \frac{1}{R_c C_e}$$

$$\text{I.B.6) (a) Soit } \left\{ \begin{array}{l} \langle E_m \rangle = k_B T \\ \text{et} \\ R = R_c \end{array} \right. \Rightarrow k_B T = \frac{V_{om}^2 D}{4 R_c C_e} \Rightarrow V_{om}^2 = \frac{4 R_c C_e \cdot k_B T}{D}$$

$$\text{d'où } U_{eff,m}^2 = \langle U_m^2(x) \rangle = \frac{V_{om}^2 \sin^2(k_m x)}{2}$$

$$\Rightarrow U_{eff,m}^2 = \frac{2 R_c C_e \cdot k_B T}{D} \sin^2(k_m x)$$

$$\Rightarrow U_{eff,m}^2 = U_{eff,m}^2 \sin^2(k_m x) \text{ avec } U_{eff,m}^2 = \frac{2 k_B T R_c C_e}{D}$$

$$\text{(b) Soit } U_{eff}^2 = \sum_{n=1}^N U_{eff,m}^2 = \frac{N \cdot 2 k_B T R_c C_e}{D}$$

$$\text{or } N = \frac{2 D \Delta f}{C_e} \Rightarrow U_{eff}^2 = 4 k_B T R \Delta f$$

$$\text{d'où } U_{eff} = \sqrt{4 k_B T \cdot R \Delta f}$$

$$I.B.7 \text{ a) } \text{Sint } U_{\text{eff}} \div R^{1/2}$$

$\Rightarrow \text{Log } U_{\text{eff}} \div \frac{1}{2} \text{Log } R$ , effectivement sur le graphe la pente est de  $\frac{1}{2}$ .

$$\text{soit } U_{\text{eff}} \div \Delta f^{1/2}$$

si  $\Delta f_2 = 100 \Delta f_1$  alors  $U_{\text{eff}2} = 10 U_{\text{eff}1}$  ce que l'on retrouve sur le graphe

$$\text{soit Pour } \Delta f = 1 \text{ Hz, } \begin{cases} R = 40 \Omega \\ R = 100 \Omega \end{cases} \text{ on obtient } \begin{cases} U_{\text{eff}} = 4,0 \cdot 10^{-7} \text{ V} \\ U_{\text{eff}} = 6,5 \cdot 10^{-7} \text{ V} \end{cases} = A.U_{\text{eff}}$$

$$\text{or } k_B = \frac{U_{\text{eff}}^2}{4 T R \Delta f}$$

$$\Leftrightarrow k_B = \frac{U_{\text{eff}}^2}{4 A^2 T R \Delta f} \approx \underline{\underline{1,33 \cdot 10^{23} \text{ J} \cdot \text{K}^{-1}}}$$

⑥. Les valeurs des tensions efficaces sont extrêmement faibles, il faut donc éliminer le bruit électromagnétique à l'aide d'une enceinte métallique qui jouera le rôle de blindage.

- la résistance peut chauffer, il faut donc thermostatier l'enceinte.
- l'amplificateur de tension peut ajouter un bruit significatif d'où la nécessité d'un grand nombre de mesures.

## II) Mesure Acoustique

II.A.1) D'après l'énoncé  $l \gg \lambda$  linéar

$$\text{Or } M_{\text{lim}} = \frac{1}{\lambda_{\text{linéar}}^3} \quad \text{d'où } P_{\text{lim}} = M_{\text{lim}} \cdot k_B T$$

$$\Leftrightarrow P_{\text{lim}} = \frac{k_B T}{\lambda_{\text{linéar}}^3}$$

$$\Rightarrow \underline{P \leq P_{\text{lim}} \approx 3 \cdot 10^4 \text{ Pa}}$$

II.A.2) a) Soit  $\left\{ \begin{array}{l} \mu(x,t) = \mu_0 + \mu_1(x,t) \\ p(x,t) = p_0 + \pi(x,t) \end{array} \right.$

et  $v(x,t) = v_1(x,t) \ll c_{\text{son}}$ .

D'où au 1<sup>er</sup> ordre :

• eq. conservation de la masse :  $\frac{\partial \mu}{\partial t} + \text{div}(\mu \vec{v}) = 0$  s'écrit :  $\mu_0 \frac{\partial v}{\partial x} = - \frac{\partial \mu_1}{\partial t}$  (1)

• eq d'Euler :  $\mu \left( \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \text{grad}) \vec{v} \right) = - \text{grad } p$  s'écrit :  $\mu_0 \frac{\partial v}{\partial t} = - \frac{\partial \pi}{\partial x}$  (2)

• Compressibilité isentropique  $\chi_s = \frac{1}{\mu} \left( \frac{\partial \mu}{\partial p} \right)_s$  s'écrit :  $\chi_s = \frac{1}{\mu_0} \cdot \frac{\mu_1}{\pi}$  (3)

(1) donne :  $\mu_0 \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial t} = - \frac{\partial^2 \mu_1}{\partial t^2} \Rightarrow \frac{\partial^2 \mu_1}{\partial t^2} = \frac{\partial^2 \pi}{\partial x^2}$  avec  $\mu_1 = \mu_0 \chi_s \pi$ .

(2) donne :  $\mu_0 \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial t} = - \frac{\partial^2 \pi}{\partial x^2}$

$$\Rightarrow \underline{\frac{\partial^2 \pi}{\partial t^2} = c_a^2 \frac{\partial^2 \pi}{\partial x^2} \quad \text{où } c_a^2 = \frac{1}{\mu_0 \chi_s}}$$

b) Pour un GP :  $\mu = \frac{PM}{RT} \Rightarrow \chi_T = \frac{1}{\mu} \left( \frac{\partial \mu}{\partial p} \right)_T = \frac{1}{P}$

or  $\chi_s = \frac{\chi_T}{\gamma} \Rightarrow \chi_s = \frac{1}{\gamma P} \Rightarrow c_a^2 = \frac{\gamma}{\mu_0} P = \frac{\gamma}{\mu_0} \frac{M \cdot RT}{M}$

$$\Rightarrow c_a^2 = \frac{\delta N a k_B T}{M} \quad \text{car } R = \delta N a k_B$$

c) Soit  $c_{a,\text{réel}}^2 = c_a^2 (1 + \beta p) \Rightarrow c_{a,\text{réel}} \stackrel{\text{d.l.}}{\approx} c_a \left(1 + \frac{\beta p}{2}\right)$

$$\Rightarrow \left| \frac{c_{a,\text{réel}} - c_a}{c_a} \right| = \frac{\beta p}{2} < 10^{-6}$$

$$\Rightarrow p < \frac{2 \cdot 10^{-6}}{\beta} \approx \underline{1,5 \cdot 10^5 \text{ Pa}}$$

II.A.3) Soit  $k_B = \frac{M c_a^2}{\delta N a T}$

$$\Rightarrow \frac{\delta k_B}{k_B} = \sqrt{\left(\frac{\delta M}{M}\right)^2 + 4\left(\frac{\delta c_a}{c_a}\right)^2 + \left(\frac{\delta N a}{N a}\right)^2 + \left(\frac{\delta T}{T}\right)^2} \quad \text{Une que } \delta \delta = 0$$

$$\Rightarrow \frac{\delta c_a}{c_a} = \frac{1}{2} \sqrt{\left(\frac{\delta k_B}{k_B}\right)^2 - \left(\frac{\delta M}{M}\right)^2 - \left(\frac{\delta N a}{N a}\right)^2 - \left(\frac{\delta T}{T}\right)^2} = \underline{0,64 \cdot 10^{-6}}$$

Cette valeur se rapproche de celle recherchée au II.A.2

II.B.1) @Par symétrie sphérique  $\vec{v}(\vec{r}, t) = v(r, t) \vec{e}_r$  donc  $\vec{\text{rot}} \vec{v} = \vec{0}$  (cf Formulaire).

$$\Rightarrow \underline{\vec{v} = \text{grad } \phi}$$

or l'équation d'Euler donne :  $\mu_0 \frac{\partial v}{\partial t} = -\frac{\partial \Pi}{\partial r} \Rightarrow \frac{\partial \Pi}{\partial r} = -\mu_0 \frac{\partial^2 \phi}{\partial r \partial t}$

donc  $\Pi(r, t) = -\mu_0 \cdot \frac{\partial \phi}{\partial t}(r, t) + \text{cste}(t)$   
 $= 0$  car  $\Pi(r, t) = 0$  si  $\phi(r, t) = 0$

$$\Rightarrow \underline{\frac{\partial \phi}{\partial t}(r, t) = -\frac{1}{\mu_0} \Pi(r, t)}$$

$$\textcircled{b} \text{ Soit } \begin{cases} \frac{\partial \phi}{\partial t} = -\frac{1}{\mu_0} \pi(r,t) \\ \Delta \pi(r,t) - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \pi}{\partial t^2} = 0 \end{cases} \Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} \left[ \Delta \phi - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \phi}{\partial t^2} \right] = 0$$

$$\Rightarrow \Delta \phi - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \phi}{\partial t^2} = \text{cste}(r) = -\Delta \alpha(r).$$

$$\Rightarrow \Delta(\alpha + \phi) - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 (\alpha + \phi)}{\partial t^2} = 0$$

Il existe donc un potentiel qui vérifie :

$$\Delta \phi - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \phi}{\partial t^2} = 0$$

II.B.2) Les parois étant rigides  $v(r=a) = 0$ . ce qui entraîne une quantification des  $\omega$ .

$$\Leftrightarrow \left. \frac{\partial \phi}{\partial t} \right|_{r=a} = 0$$

$$\Leftrightarrow \left. \frac{\partial \phi}{\partial r} \right|_{r=a} = 0$$

$$\Leftrightarrow \underline{f(a) = \text{cste}}$$

$$\text{II.B.3) Soit } \vec{j}_e = \pi \vec{n} \Leftrightarrow \vec{j}_e = -\mu_0 \frac{\partial \phi}{\partial t} \cdot \frac{\partial \phi}{\partial r} \vec{e}_r$$

$$\Leftrightarrow \vec{j}_e = -\mu_0 f(-\omega) \sin(\omega t) \cdot f' \cos \omega t \vec{e}_r$$

$$\Leftrightarrow \underline{\vec{j}_e(r,t) = \frac{\mu_0 \omega}{2} \sin(2\omega t) \cdot f(r) \cdot f'(r) \vec{e}_r}$$

D'où  $\underline{\langle \vec{j}_e \rangle_t = 0}$  ce résultat est logique car les ondes stationnaires ne transportent pas d'énergie. L'énergie est confinée dans le résonateur.

$$\text{I.B.4)} \text{ soit } \begin{cases} \Delta\phi - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \phi}{\partial t^2} = 0 \\ \text{et} \\ \phi = f(r) \cos(\omega t) \end{cases}$$

$$\text{d'où : } \frac{1}{r} \frac{\partial^2}{\partial r^2} [r f(r) \cos(\omega t)] + \frac{1}{c^2} \omega^2 f(r) \cos(\omega t) = 0$$

$$\Leftrightarrow \frac{\partial^2}{\partial r^2} (r f(r)) + \frac{\omega^2}{c^2} r f(r) = 0$$

$$\Leftrightarrow r f(r) = A \sin kr + B \cos kr$$

$$\Leftrightarrow f(r) = \frac{A}{r} \sin kr + \frac{B}{r} \cos kr$$

$$\text{or } f(r) \text{ existe en } r=0 \text{ d'où } B=0 \Rightarrow \boxed{\phi(r,t) = \frac{A}{r} \sin(kr) \cos(\omega t)}$$

$$\text{I.B.5)} \text{ Or } \left. \frac{\partial \phi}{\partial r} \right|_{r=a} = 0 \Leftrightarrow \left[ -\frac{A}{r^2} \sin(kr) + \frac{kA}{r} \cos(kr) \right] \cos(\omega t) \Big|_{r=a} = 0$$

$$\Leftrightarrow -\frac{\sin(ka)}{a} + k \cos(ka) = 0$$

$$\Leftrightarrow \tan(ka) = ka$$

Prenons  $\boxed{g(x) = \tan(x) - x}$  et notons  $x_n$  la racine  $n$ -ième de l'équation  $g(x) = 0$ .

$$\Rightarrow k_n a = x_n \Leftrightarrow \frac{2\pi v_n}{c} = x_n \Leftrightarrow \boxed{v_n = \frac{c a}{2\pi} \cdot x_n}$$

$$\text{I.B.6)} \text{ Donc } \boxed{c_a = \frac{2\pi v_1 a}{x_1}} = 307,8245 \text{ ms}^{-1} \text{ où } \frac{c_a}{c} = \sqrt{\left(\frac{c_a}{a}\right)^2 + \left(\frac{S_{v_1}}{v_1}\right)^2 + \left(\frac{S_{x_1}}{x_1}\right)^2} \approx 1,8 \cdot 10^{-6}$$

or  $\frac{c_a}{c}$  doit être inférieur à  $0,64 \cdot 10^{-6}$  (I.A.3) donc ce n'est pas acceptable

$$\text{I.B.7)} \text{ Or } k_B = \frac{c_a^2 M}{8 N a T} = 1,3806483 \cdot 10^{-23} \text{ JK}^{-1} \text{ et } \frac{S_{k_B}}{k_B} = \sqrt{4 \left(\frac{S_{c_a}}{c_a}\right)^2 + \left(\frac{S_{M T}}{M T}\right)^2 + \left(\frac{S_{N a}}{N a}\right)^2 + \left(\frac{S_{T}}{T}\right)^2} = 3,9 \cdot 10^{-6}$$

$$\Rightarrow S_{k_B} = 5,4 \cdot 10^{-29} \text{ JK}^{-1} \Rightarrow k_B = \underbrace{[1,380648 \pm 6 \cdot 10^{-6}]}_{\text{}} \cdot 10^{-23} \text{ JK}^{-1}$$

On peut donc fixer 6 chiffres significatifs par cette mesure